

LISTA SUSTINERE

Nr. crt.	NUMELE, INIȚIALA PRENUMELUI TATĂLUI ȘI PRENUMELE ABSOLVENTULUI	ANUL ABSOLVIRII	TEMA PROIECTULUI DE DIPLOMĂ	CONDUCĂTORUL PROIECTULUI DE DIPLOMĂ
1	BACRIA S. Răzvan	2020	APLICAȚIE DE DESERVIRE A UNEI MAȘINI DE INECȚIE UTILIZÂND UN ROBOT DE TIP PORTAL DUBLU	SI.Dr.Ing. Mario IVAN
2	BILEA C. Irina - Mihaela	2020	ROBOT INDUSTRIAL DE TIP PORTAL DUBLU INTEGRAT ÎNTR-O CELULĂ ROBOTIZATĂ PENTRU REALIZAREA UNOR OPERAȚII DE TĂIERE CU LASER	Prof.Dr.Ing. Florin Adrian NICOLESCU
3	BULIGĂ I. Haralambie-Veronel	2020	ROBOT INDUSTRIAL DE TIP BRAȚ ARTICULAT INTEGRAT ÎNTR-O CELULĂ FLEXIBILĂ DE PALETIZARE A CUTIILOR DE DIFERITE DIMENSIUNI	Prof.Dr.ing. Cristina PUPĂZĂ
4	COMAN V. Ovidiu-Constantin	2020	CELULĂ ROBOTIZATĂ PENTRU PALETIZAREA CUTIILOR DE CARTON INTEGRÂND DOI ROBOȚI CU ARHITECTURĂ SERIALĂ DE TIP BRAȚ ARTICULAT	Prof.Dr.Ing. Adrian OLARU
5	COSTACHE S.L. Iulia	2020	ROBOT DE TIP BRAȚ ARTICULAT CU 5 GRADE DE LIBERTATE, INTEGRAT ÎNTR-O CELULĂ FLEXIBILĂ DE PALETIZARE DIN INDUSTRIA ALIMENTARĂ	Conf.Dr.Ing. Florea Dorel ANANIA
6	CRISTIAN Al. Georgiana-Alexandra	2020	CELULĂ ROBOTIZATĂ PENTRU PALETIZARE INTEGRÂND UN ROBOT INDUSTRIAL DE TIP BRAȚ ARTICULAT ECHIPAT CU EFECTOR POLIFUNCȚIONAL	Prof.Dr.Ing. Florin Adrian NICOLESCU
7	DUMITRU A.A. Andreea-Denisa	2020	ROBOT INDUSTRIAL DE TIP BRAȚ ARTICULAT IMPLEMENTAT ÎNTR-O CELULĂ FLEXIBILĂ DE FABRICAȚIE A JANTELOR DE ALUMINIU	Conf.Dr.Ing. Florea Dorel ANANIA
8	ICĂ D. Sebastian-Ionuț	2020	CELULĂ ROBOTIZATĂ DE PALETIZARE, ÎNFOLIERE ȘI ETICHETARE INTEGRÂND UN ROBOT BRAȚ ARTICULAT ECHIPAT CU UN EFECTOR VACUUMATIC MULTIFUNCȚIONAL	Prof.Dr.Ing. Florin Adrian NICOLESCU SI.Dr.ing. Cezara COMAN
9	IONESCU A. Alina-Georgiana	2020	CELULĂ FLEXIBILĂ DE PRELUCRARE PRIN AȘCHIERE DESERVITĂ DE UN ROBOT INDUSTRIAL DE TIP BRAȚ ARTICULAT	Conf.Dr.Ing. Florea Dorel ANANIA
10	ISPAS R. Damian Marian	2020	CELULĂ ROBOTIZATĂ DE PALETIZARE A CUTIILOR DE CARTON INTEGRÂND UN ROBOT DE TIP BRAȚ ARTICULAT CU EFECTOR POLIFUNCȚIONAL	Prof.Dr.ing. Cristina PUPĂZĂ
11	MANEA I.C. Cosmina-Ana	2020	CELULĂ ROBOTIZATĂ INTEGRÂND UN ROBOT INDUSTRIAL DE TIP BRAȚ ARTICULAT PENTRU MANIPULAREA COMPONENTELOR UNEI CARCASE DE CUTIE DE VITEZE ÎN VEDEREA CONTROLULUI DIMENSIONAL	Prof.Dr.Ing. Diana POPESCU

DIRECTOR DEPARTAMENT RSP

NUMELE ȘI PRENUMELE
 Tiberiu DOBRESCU

SEMNĂTURA,